

## Exercice 6: Pince ampèremétrique

1) Tout plan contenant le fil est plan de symétrie de la distribution de courant. En tout point,  $\vec{B}$  doit donc être orthogonal au plan contenant le fil et ce point (car  $\vec{B}$  est un pseudo-vecteur).

Ainsi  $\vec{B}$  est orthoradial, c'est à dire dirigé suivant  $\vec{u}_\theta$ ,  
(coordonnées cylindriques)

Par ailleurs, la symétrie de rotation autour du fil implique que  $\vec{B}$  ne dépend pas de  $\theta$ .  
Et la symétrie de translation le long du fil implique que  $\vec{B}$  ne dépend pas de  $z$ .

Finalement, on a  $\vec{B} = B(r) \vec{u}_\theta$

On peut alors appliquer le théorème d'Ampère le long d'un cercle centré sur le fil, orthogonal au fil et de rayon  $r$ , orienté en conformité avec l'orientation du fil (règle du tire-bouchon).

$$\oint_{C(r)} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I, \text{ soit } \oint_{C(r)} B(r) \times r d\theta = \mu_0 I.$$

$$\Leftrightarrow r B(r) \times 2\pi = \mu_0 I, \text{ et donc } B(r) = \frac{\mu_0 I}{2\pi r}.$$

Finalement:

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \vec{u}_\theta$$

2) À travers chaque spire de la bobine, le flux de  $\vec{B}$  est donné par  $\phi_{\text{spire}} = \iint_{\text{spire}} \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \vec{u}_\theta \cdot d\vec{S}$ .

L'hypothèse  $d \ll D$  permet de faire l'approximation  $\vec{B} \approx \frac{\mu_0 I}{2\pi D} \vec{u}_\theta$  à travers une spire. D'où  $\phi_{\text{spire}} \approx \frac{\mu_0 I}{2\pi D} \times S_{\text{spire}}$ .

Avec  $S_{\text{spire}} = S = \frac{\pi d^2}{4}$ , on obtient:

$$\phi_{\text{spire}} \approx \frac{\mu_0 I d^2}{8D}, \text{ et donc, à travers les } N \text{ spires: } \phi = N \phi_{\text{spire}},$$

$$\text{soit } \phi = \frac{\mu_0 N I d^2}{8D} \text{ ou } \phi = \frac{\mu_0 N I}{2\pi} \times S$$

3) On voit que  $\phi$  est proportionnel à  $I$ , comme il se doit, et le coefficient d'inductance mutuelle est par définition le coefficient de proportionnalité.

$$\text{D'où } \boxed{\pi = \frac{\mu_0 N^2 s}{8D}} = \frac{\mu_0 N s}{2\pi D}$$

4) Il apparaît une force électromotrice induite dès lors que le flux du champ  $\vec{B}$  à travers le circuit varie. C'est le cas ici, puisque le courant  $I$  est variable.

D'après l'énoncé, on a  $I = I_0 \cos(2\pi \nu t)$

La loi de Faraday donne:  $e = -\frac{d\phi}{dt} = -\pi \frac{dI}{dt}$

$$\text{D'où } \boxed{e = \pi I_0 2\pi \nu \sin(2\pi \nu t)}$$

$$5) \text{ A.N.: } e = \frac{\mu_0 N I_0 s \nu}{D} \sin 2\pi \nu t \equiv e_0 \sin 2\pi \nu t,$$

$$\text{avec } \underline{e_0 \approx 6.3 \text{ mV}}$$

6) Ce montage permet de déterminer l'intensité du courant dans le fil, ainsi que sa fréquence, sans intervenir sur le circuit, ni même y toucher. Connaissant  $N$ ,  $s$  et  $D$ , par construction de la "pince ampère-métrique", on détermine  $\nu$  et  $D$  en mesurant  $e$  (fréquence et amplitude):

$$\underline{I_0 = \frac{D}{\mu_0 N s \nu} \times e}$$